



Slutrapport

Hjælpeværktøj til løsning af ribben på kreaturer.

31. december 2017
Proj.nr. 2005253-17
CJ/JUSS

- Formål* Projektets formål er at udvikle et hjælpeværktøj til løsning af ribben i forbindelse med udbening af kreaturer.
Projektet er identificeret i et samarbejde mellem DMRI og den danske slagteribranche på baggrund af fælles idégenereringer. Det manuelle arbejde ved løsning af ribben er fysisk belastende og kan på sigt give muskel- og skeletskader på operatørerne. Lignende hjælpeværktøjer er udviklet til svineslagterier, hvor de har afhjulpet en stor del af det nedslidende arbejde. Derudover vil et hjælpeværktøj til denne proces kunne levere en mere ensartet høj kvalitet, bedre udbytter og højere produktivitet.
Gennem en bevidst anvendelse af nye teknologier, fokusering på værdiskabelse, såvel økonomisk som arbejdsmiljømæssigt og en systematisk anvendelse af innovationsmetodikker, skabes mere attraktive arbejdspladser og øget konkurrencekraft.
- Projektets gennemførelse* Projektet er afviklet i 2017. I denne periode er der gennemført en idégenerering på muligt løsningsfelt. Løsninger er afprøvet i forskellige metodeværktøjer. I denne periode er der lagt stor vægt på de erfaringer, som er opnået i tilsvarende værktøjer udviklet til svineslagterier. Værktøjerne er afprøvet på bryststykker sendt til DMRI. Én af metoderne er udvalgt til opgradering til funktionsværktøj. Funktionsværktøjet er blevet optimeret gennem 4 tests på et slagteri, hvor slagteriets medarbejdere har bidraget med på konstruktiv rådgivning.
- Resultater* Projektet har opnået at vise, at det er muligt at løsne ribben på kreaturer med et særdeles godt resultat i forhold til udbytter. Ribbenenes længde samt kødets sejhed har gjort, at værktøjet er blevet meget kraftigt og dermed tungt. Resultatet er, at det er blevet lidt besværligt at arbejde med, hvorfor den ønskede kapacitet ikke kan opnås.
Det faktum, at projektet har vist, at processen kan lade sig gøre, giver dog mulighed for at løse vægt- og kapacitetsspørgsmålet ved hjælp af en automatiseret industrirobot, der kan håndtere værktøjet efter signaler fra et målesystem.

Denne fortsættelse er blevet diskuteret med en producent af slagterudstyr, som kan se muligheder i et sådan udstyr. Forhandlinger om gennemførelse af et sådant projekt pågår p.t.